

# Application Note

DC-Motor Steuerung mit  
DMX Servo Control

**DMX** <sup>®</sup>  
**4**  
**ALL**

## Allgemeines

Die Application Note *DC-Motor Steuerung mit DMX Servo Control* zeigt die Möglichkeit DC-Motoren per DMX anzusteuern.

Für die Ansteuerung des DC-Motors kommt ein Fahrtenregler zum Einsatz der per Steuersignal vom DMX Servo Control 2 angesteuert wird.

Der DMX Servo Control 2 bietet zwei Steuersignal-Ausgänge, so das bis zu 2 Fahrtenregler getrennt angesteuert werden können.

Die Art und Größe des DC-Motors bestimmt den zu verwendenden Fahrtenregler. Dieser muss für den DC-Motor ausgelegt sein, sowohl die Leistung als auch die Art (Brushed oder Brushless).

## Voraussetzungen

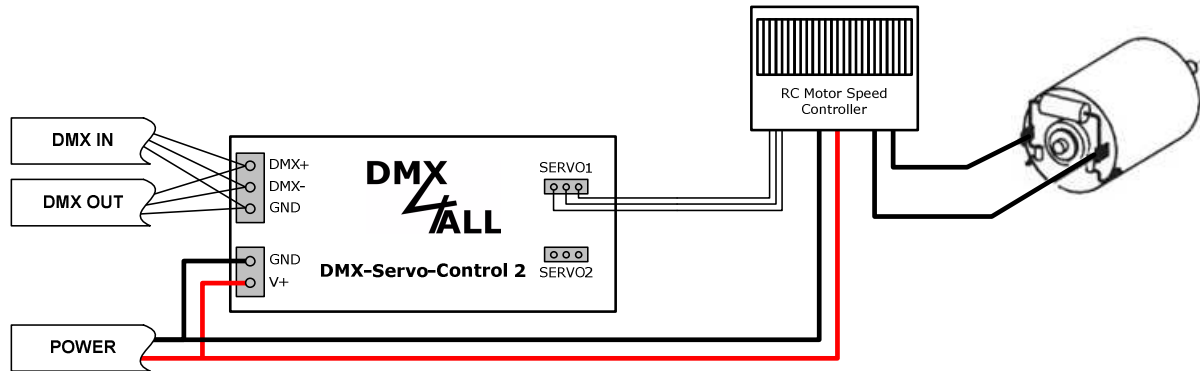
Die folgenden Komponenten werden benötigt:

- DMX Servo Control 2
- Fahrtenregler
- DC-Motor
- Netzteil



Der Fahrtenregler und das Netzteil ist anhand der Betriebsdaten des DC-Motor auszuwählen !

## Anschluss



Beachten Sie die Bedienungsanleitung des Fahrtenreglers !  
Insbesondere den Installations- und Sicherheitshinweisen ist folgen zu leisten !



DMX4ALL GmbH  
Reiterweg 2A  
D-44869 Bochum  
Germany

Letzte Änderung: 22.02.2019

© Copyright DMX4ALL GmbH

Alle Rechte vorbehalten. Kein Teil dieses Handbuches darf in irgendeiner Form (Fotokopie, Druck, Mikrofilm oder in einem anderen Verfahren) ohne ausdrückliche schriftliche Genehmigung reproduziert oder unter Verwendung elektronischer Systeme verarbeitet, vervielfältigt oder verbreitet werden.

Alle in diesem Handbuch enthaltenen Informationen wurden mit größter Sorgfalt und nach bestem Wissen zusammengestellt. Dennoch sind Fehler nicht ganz auszuschließen.

Aus diesem Grund sehen wir uns dazu veranlasst, darauf hinzuweisen, dass wir weder eine Garantie noch die juristische Verantwortung oder irgendeine Haftung für Folgen, die auf fehlerhafte Angaben zurückgehen, übernehmen können. Dieses Dokument enthält keine zugesicherten Eigenschaften. Die Anleitung und die Eigenschaften können jederzeit und ohne vorherige Ankündigung geändert werden.